



ZK该产品系列，广泛应用于机床行业，结构紧凑合理，能承受较高的轴向和径向载荷，采用空心轴和板弹簧，与用户直接连接，使用方便。可适用于更多的应用环境，是性价比较高的优选产品。

型号说明

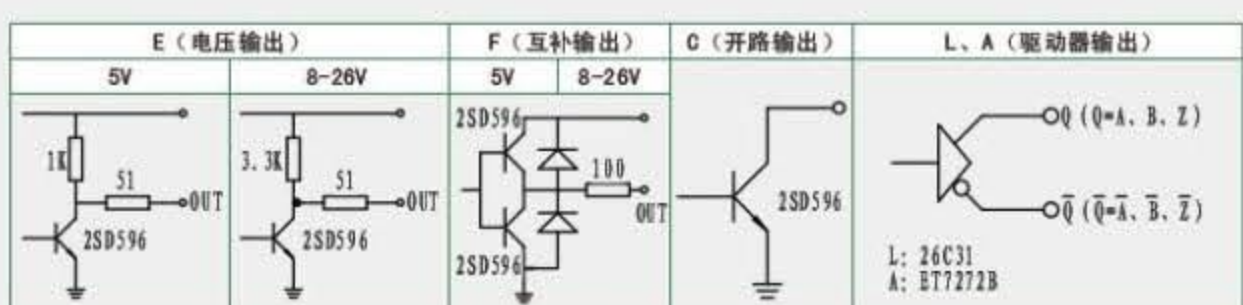


电气参数

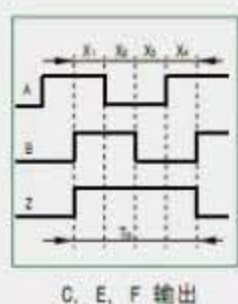
输出形式	电源电压 DC (V)	消耗电流 (mA)	输出电压 (V)		上升时间 (ns)	下降时间 (ns)	响应频率 (kHz)
			V_H	V_L			
E (电压输出)	5±0.25	≤80	>3.5	≤0.7	≤500	≤100	0-300
	8-26	≤120	>VCC-2.5	≤0.7	≤500	≤100	0-300
	10-30						
	12						
F (互补输出)	5±0.25	≤80	>3.5	≤0.7	≤500	≤100	0-300
	8-26	≤120	>VCC-2.5	≤0.7	≤500	≤100	0-300
	10-30						
	12						

C (集电极开路输出)	5±0.25	≤60	>VCC-2.5	≤0.7	≤500	≤100	0-300
	8-26						
	10-30						
	12						
L (长线驱动输出)	5±0.25	≤100	>3.5	≤0.7	≤200	≤200	0-300
A (宽压长线驱动输出)	8-26	≤60	>VCC-2.5	≤0.7	≤500	≤100	0-300
	10-30						
	12						

输出形式



输出波形与信号位置精度



波形比: $X1+X2=0.5T \pm 0.1T$

$X2+X3=0.5T \pm 0.1T$

相位差: $Xn \geq 0.125T$ ($n=1, 2, 3, 4$)

绝对角度误差: $\leq 0.2T$

周期误差: $\leq 0.05T$

$T=360^\circ / N$ (N 为每转输出脉冲数)

Z路信号宽度

1、 $T_m=1T \pm 0.5T$

$T_m=nT \pm 0.1T$ ($n \geq 2$)

Z路信号与A、B路信号相位关系不做规定

2、 $T_m=0.5T \pm 0.25T$

$T_m=0.25T \pm 0.125T$

Z路信号上升沿与B路信号上升沿对齐

上图为从轴端方向看，主轴顺时针旋转 (CW) 时的波形

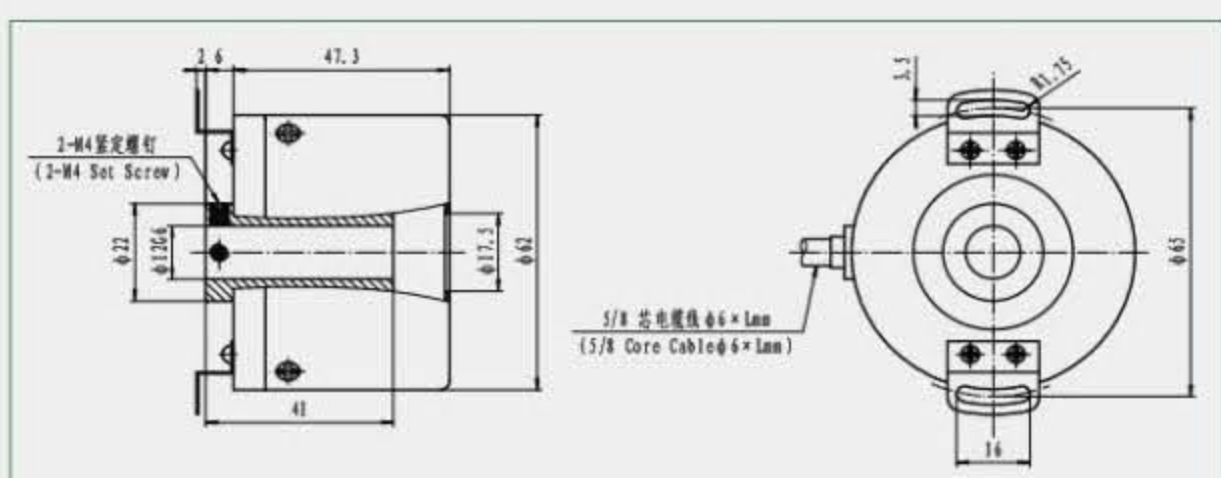
机械参数

最大转速 (r/min)	启动力矩 (25°C) (N·M)	轴向最大负载 (N)		转动惯量 (kgm^2)	重量 (kg)
		径向	轴向		
6000	6×10^{-3}	40	30	8.5×10^{-5}	0.335

环境参数

使用温度 (°C)	-30 ~ +85
贮存温度 (°C)	-30 ~ +95
相对湿度	35% ~ 85%RH 无凝露
耐冲击 (m/s^2)	50 (x, y, z三个方向各3次, 每次持续6ms)
耐振动 (m/s^2)	20 (10 ~ 200Hz, x, y, z三个方向各2小时)
防护等级	IP54

机械图



接线表

电缆线接线

电缆线颜色	红	黑	绿	棕	白	灰	黄	橙	屏蔽
E (电压输出)	Vcc	0V	A	B	Z	G			
F (互补输出)	Vcc	0V	A	B	Z	G			
C (开路输出)	Vcc	0V	A	B	Z	G			
L、A (驱动输出)	Vcc	0V	A	A/	B	B/	Z	Z/	G